

Trucs et astuces de modélisation

Comment modéliser les cas où l'on est en présence de:

- variables ont des domaines discontinus;
- certaines ressources qui ont des coûts fixes;
- disjonctions de contraintes;
- contraintes conditionnelles
- des produits de variables
- de SOS et des fonctions linéaires par morceaux


## Variables avec domaines discontinues

- Que faire avec le cas où soit $x=0$ OU $\mid<=x<=u$ ?

- On peut considérer ceci comme deux contraintes, mais elles ne peuvent être vraies toutes les deux à la fois...
- Pouvez-vous trouver des exemples d'applications ?
- Comment modéliser ceci avec un PLNE ?


## Variables avec domaines discontinues

- On utilisera une variable indicatrice :

$$
y= \begin{cases}0 & \text { for } x=0 \\ 1 & \text { for } l \leq x \leq u\end{cases}
$$

- Qu'on liera avec la variable originale par les contraintes suivantes:

$$
\begin{aligned}
& x \leq u y \\
& x \geq l y \\
& y \text { binary }
\end{aligned}
$$

- $Y=0$ implique donc $x=0$ et $y=1$ implique que $I \leq x \leq u$.

Les coûts fixes

## Minimize: <br> $$
C(x)
$$

- Soit le problème suivant:


## Subject to:

$$
\begin{aligned}
a_{i} x+\sum_{j \in J} a_{i j} w_{j} & \gtrless b_{i} \quad \forall i \in I \\
x & \geq 0 \\
w_{j} & \geq 0 \quad \forall j \in J
\end{aligned}
$$

Where:

$$
C(x)= \begin{cases}0 & \text { for } x=0 \\ k+c x & \text { for } x>0\end{cases}
$$

- La fonction de coût n'est ni linéaire ni continue...
- À quelle application pensez-vous ?
- Comment résoudre ce problème ?



## Les coûts fixes

- Si on connaît une borne u suffisamment grande pour $x$ et qu'on introduit une variable indicatrice $y$

$$
y= \begin{cases}0 & \text { for } x=0 \\ 1 & \text { for } x>0\end{cases}
$$

- On relie $x$ et $y$ par $x \leq y u$
- L'objectif devient donc:
- Et le problème devient:


## Minimize:

$$
k y+c x
$$

Subject to:

$$
C^{*}(x, y)=k y+c x
$$

$$
\begin{aligned}
a_{i} x+\sum_{j \in J} a_{i j} w_{j} & \gtrless b_{i} & \forall i \in I \\
x & \leq u y & \\
x & \geq 0 & \\
w_{j} & \geq 0 & \forall j \in J \\
y & \text { binary } &
\end{aligned}
$$

## Une disjonction de contrainte

- Soit le problème suivant:

Minimize:

$$
\sum_{j \in J} c_{j} x_{j}
$$

Subject to:

$$
\begin{aligned}
\sum_{j \in J} a_{1 j} x_{j} & \leq b_{1} \\
\sum_{j \in J} a_{2 j} x_{j} & \leq b_{2} \\
x_{j} & \geq 0 \quad \forall j \in J
\end{aligned}
$$

- Où soit (1) ou (2) doit être respectée
- Des applications ?
- Comment faire ?


## Une disjonction de contraintes

Encore une fois on introduira une variable supplémentaire y ainsi que deux grands nombres ( $M_{1}$ et $M_{2}$ ). En modifiant (1) et (2) de la manière suivante:
(1) $\sum_{j \in J} a_{1 j} x_{j} \leq b_{1}+M_{1} y$
(2) $\sum_{j \in J} a_{2 j} x_{j} \leq b_{2}+M_{2}(1-y)$

On s'assure qu'une des deux contraintes devra être satisfaite.
Minimize:

$$
\sum_{j \in J} c_{j} x_{j}
$$

Subject to:

$$
\begin{aligned}
\sum_{j \in J} a_{1 j} x_{j} & \leq b_{1}+M_{1} y \\
\sum_{j \in J} a_{2 j} x_{j} & \leq b_{2}+M_{2}(1-y) \\
& \\
\quad x_{j} & \geq 0 \\
y \text { binary } & \forall j \in J
\end{aligned}
$$

## Contraintes conditionnelles

Une variante de ce problème survient lorsque certaines contraintes sont conditionnelles:

$$
\begin{gathered}
\text { If (1) } \quad\left(\sum_{j \in J} a_{1 j} x_{j} \leq b_{1}\right) \quad \text { is satisfied, } \\
\text { then } \quad \text { (2) } \quad\left(\sum_{j \in J} a_{2 j} x_{j} \leq b_{2}\right) \quad \text { must also be satisfied. }
\end{gathered}
$$

- Donnez des exemples d'application ?
- Comment traiter ce cas ?


## Contraintes conditionnelles

Pour adresser ce cas, nous devons nous tourner vers la logique

L'équation logique qui nous intéresse est (A implique $B$ )
Cette équation est équivalente à (non-A OU B)
On a donc une disjonction de contraintes, qu'on peut traiter comme précédemment...

Devient:

$$
\text { If } \quad\left(\sum_{j \in J} a_{1 j} x_{j} \leq b_{1}\right) \quad \text { holds, then } \quad\left(\sum_{j \in J} a_{2 j} x_{j} \leq b_{2}\right) \quad \text { must hold, }
$$

Sauf qu'ici on a un signe > qu'on ne peut traiter en PL...

$$
\left(\sum_{j \in J} a_{1 j} x_{j}>b_{1}\right) \quad \text { or } \quad\left(\sum_{j \in J} a_{2 j} x_{j} \leq b_{2}\right) \quad \text { must hold. }
$$

## Contraintes conditionnelles

On introduira une petite valeur epsilon

$$
\sum_{j \in J} a_{1 j} x_{j} \geq b_{1}+\epsilon
$$

Pour obtenir: $\quad \sum_{j \in J} a_{1 j} x_{j} \geq b_{1}+\epsilon, \quad$ or $\quad \sum_{j \in J} a_{2 j} x_{j} \leq b_{2} \quad$ must hold.
Qui peut être réécrit comme:

$$
\begin{aligned}
& \sum_{j \in J} a_{1 j} x_{j} \geq b_{1}+\epsilon-L y \\
& \sum_{j \in J} a_{2 j} x_{j} \leq b_{2}+M(1-y)
\end{aligned}
$$

## Éliminer les produits de variables

Que faire des problèmes où des termes contiennent le produit de deux variables booléennes $x_{1} x_{2}$

## Éliminer les produits de variables

Que faire des problèmes où des termes contiennent le produit de deux variables booléennes $x_{1} x_{2}$

On peut faire disparaître ce produit en introduisant une nouvelle variable booléenne y qui doit être égale au produit $x_{1} x_{2}$.

Pour ce faire il faut ajouter les contraintes suivantes:

$$
\begin{aligned}
& y \leq x_{1} \\
& y \leq x_{2} \\
& y \geq x_{1}+x_{2}-1 \\
& y \text { binary }
\end{aligned}
$$

## Éliminer les produits de variables

Que faire maintenant si on doit traiter un produit $x_{1} x_{2}$ où $x_{1}$ est une variable binaire et $x_{2}$ est une variable continue tel que $0<=x_{2}<=u$ ?

On introduit une variable continue y définie comme $y=x_{1} x_{2}$ en ajoutant les contraintes ci-dessous imposant le comportement:

$$
\begin{aligned}
& y \leq u x_{1} \\
& y \leq x_{2} \\
& y \geq x_{2}-u\left(1-x_{1}\right) \\
& y \geq 0
\end{aligned}
$$

| $x_{1}$ | $x_{2}$ | $x_{1} x_{2}$ | constraints | imply |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| 0 | $w: 0 \leq w \leq u$ | 0 | $y \leq 0$ | $y=0$ |
|  |  |  | $y \leq w$ |  |
|  |  |  | $y \geq w-u$ |  |
|  |  |  | $y \geq 0$ |  |
| 1 | $w: 0 \leq w \leq u$ | $w$ | $y \leq u$ | $y=w$ |
|  |  |  | $y \leq w$ |  |
|  |  |  | $y \geq w$ |  |
|  |  |  | $y \geq 0$ |  |

## Les SOS (Special Ordered Sets)

Considérer le cas particulier suivant:

- Votre modèle comporte une série de décision oui/non ordonnée.
- Seulement une décision « oui » est possible
- Entre deux décisions « oui» on préfèrera toujours celle qui est la première dans la série.

Pour ce cela, on dispose généralement d'une série de variables booléennes $y_{i}$ telles que $\sum_{i} y_{i} \leq 1$
On peut généraliser ce cas à :

- Aux variables générales $x_{i}$ tel que $0<=x_{i}<=u$ et sujet à $\sum_{i} a_{i} x_{i} \leq b$

On peut aussi considérer le cas où deux décisions « oui » sont permises, mais elles doivent être consécutives.

Les solveurs ont des objets de modélisation SOS1 et SOS2 qui implémentent ces conditions de manières plus efficaces lors du branch and bound.

## Fonctions linéaires par morceaux

Soit le problème suivant:

## Minimize:

$$
\sum_{j \in J} f_{j}\left(x_{j}\right)
$$

## Subject to:

$$
\begin{aligned}
\sum_{j \in J} a_{i j} x_{j} \gtrless b_{i} & \forall i \in I \\
x_{j} \geq 0 & \forall j \in J
\end{aligned}
$$

Ici on remarque que l'objective, bien que non linéaire, est séparable.
C'est-à-dire que l'objectif est une somme de fonctions définies sur une variable à la fois.

Séparable

$$
\begin{aligned}
x_{1}^{2}+1 / x_{2}-2 x_{3} & =f_{1}\left(x_{1}\right)+f_{2}\left(x_{2}\right)+f_{3}\left(x_{3}\right) \\
x_{1}^{2}+5 x_{1}-x_{2} & =g_{1}\left(x_{1}\right)+g_{2}\left(x_{2}\right)
\end{aligned}
$$

Non séparable

$$
\begin{aligned}
& x_{1} x_{2}+3 x_{2}+x_{2}^{2}=f_{1}\left(x_{1}, x_{2}\right)+f_{2}\left(x_{2}\right) \\
& 1 /\left(x_{1}+x_{2}\right)+x_{3}=g_{1}\left(x_{1}, x_{2}\right)+g_{2}\left(x_{3}\right)
\end{aligned}
$$

## Fonctions linéaires par morceaux

Soit la fonction $\quad f(x)=\frac{1}{2} x^{2}$


Soit $x_{1}, x_{2}, x_{3}, x_{4}$ des points de «cassure» (breakpoints) auquel on évalue la fonction $f(x)$ (soit 0,1,2,4) On approxime donc linéairement tout point situé entre deux cassures, par exemple $f(3)=1 / 2 * f(2)+1 / 2 * f(4)=$ $1 / 2^{*} 1+1 / 2^{*} 8=5$.

## Fonctions linéaires par morceaux

Une des manières de traiter ces fonctions est d'utiliser la $\lambda$-formulation.
Soit $\lambda_{1}, \lambda_{2}, \lambda_{3}, \lambda_{4}, 4$ poids non négatifs dont la somme $=1$, alors la fonction linéaire par morceaux précédente peut-être exprimée par:

$$
\begin{aligned}
\lambda_{1} f\left(x_{1}\right)+\lambda_{2} f\left(x_{2}\right)+\lambda_{3} f\left(x_{3}\right)+\lambda_{4} f\left(x_{4}\right) & =\tilde{f}(x) \\
\lambda_{1} x_{1}+\lambda_{2} x_{2}+\lambda_{3} x_{3}+\lambda_{4} x_{4} & =x \\
\lambda_{1}+\lambda_{2}+\lambda_{3}+\lambda_{4} & =1
\end{aligned}
$$

Comme au plus deux $\lambda$ peuvent être non négatifs, et que ceux-ci doivent en plus être consécutifs, on peut ajouter une contrainte SOS2( $\lambda$ ).
La majorité des solveurs ont un objet « Piecewise Linear » que vous pouvez utiliser directement.

